

Документ подписан простой электронной подписью  
Информация о владельце:  
ФИО: Мочалин Константин Сергеевич  
Должность: И.о. ректора  
Дата подписания: 29.05.2026 19:29:40  
Уникальный программный ключ:  
b7695d6b97247fced4385685adb0d9f8e6f2cdf

ФЕДЕРАЛЬНОЕ АГЕНТСТВО МОРСКОГО И РЕЧНОГО ТРАНСПОРТА

Федеральное государственное бюджетное  
образовательное учреждение высшего образования  
"Сибирский государственный университет водного транспорта"

Б1.В.16

## Грузоподъемные машины и машины безрельсового транспорта рабочая программа дисциплины (модуля)

Закреплена за кафедрой	<b>Технической механики и подъемно-транспортных машин</b>		
Образовательная программа	23.03.03 Направление подготовки "Эксплуатация транспортно-технологических машин и комплексов" Профиль "Эксплуатация перегрузочного оборудования портов и транспортных терминалов" год начала подготовки 2026		
Квалификация	<b>бакалавр</b>		
Форма обучения	<b>заочная</b>		
Общая трудоемкость	<b>9 ЗЕТ</b>		
Часов по учебному плану	324	Виды контроля в семестрах: экзамен 5 курсовой проект 5	
в том числе:			
аудиторные занятия	32		
самостоятельная работа	284		

### Распределение часов дисциплины по курсам

Курс	5		Итого	
	уп	ип		
Лекции	16	16	16	16
Лабораторные	8	8	8	8
Практические	8	8	8	8
Иная контактная работа	8	8	8	8
Итого ауд.	32	32	32	32
Контактная работа	40	40	40	40
Сам. работа	284	284	284	284
Итого	324	324	324	324

Рабочая программа дисциплины

**разработана в соответствии с ФГОС:**

Федеральный государственный образовательный стандарт высшего образования - бакалавриат по направлению подготовки 23.03.03 Эксплуатация транспортно-технологических машин и комплексов (приказ Минобрнауки России от 07.08.2020 г. № 916)

**составлена на основании учебного плана образовательной программы:**

23.03.03 Направление подготовки "Эксплуатация транспортно-технологических машин и комплексов"  
Профиль "Эксплуатация перегрузочного оборудования портов и транспортных терминалов"  
год начала подготовки 2026

**Рабочую программу составил(и):**

*Доцент, Шарутина Вера Александровна*

Рабочая программа одобрена на заседании кафедры

Заведующий кафедрой Пахомова Людмила Владимировна

**1. ЦЕЛИ ОСВОЕНИЯ ДИСЦИПЛИНЫ**

1.1	Сформировать знания и умения анализа конструкций, выбора рациональных решений, умения расчетов и основы проектирования.
-----	---

**2. МЕСТО ДИСЦИПЛИНЫ В СТРУКТУРЕ ООП**

Цикл (раздел) ООП:	Б1.В
<b>2.1</b>	<b>Требования к предварительной подготовке обучающегося:</b>
2.1.1	Диагностика и техническое обслуживание Т и ТТМО
<b>2.2</b>	<b>Дисциплины и практики, для которых освоение данной дисциплины (модуля) необходимо как предшествующее:</b>

**3. КОМПЕТЕНЦИИ ОБУЧАЮЩЕГОСЯ, ФОРМИРУЕМЫЕ В РЕЗУЛЬТАТЕ ОСВОЕНИЯ ДИСЦИПЛИНЫ (МОДУЛЯ)**

**ПК-2: Способен разрабатывать в составе коллектива и согласовывать проектно-техническую, конструкторскую документации по эксплуатации транспортных и транспортно-технологических машин и оборудовани**

ПК-2.1: Применяет методики для подготовки элементов технической документации по эксплуатации транспортно-технологических машин

**ПК-3: Способен оценивать возможный риск, используя знания правил и технологий в области монтажа, наладки, ремонта для обеспечения безопасной и эффективной эксплуатации транспортных и транспортно-технологических машин и оборудования**

ПК-3.1: Использует знания правил и технологий монтажа, наладки, испытания и сдачи в эксплуатацию транспортных и транспортно-технологических машин и оборудования, используемого в отрасли, конструкции, инженерных систем и оборудования предприятий по эксплуатации и ремонту техники

**ПК-4: Способен осуществлять выбор материалов при проведении, ремонта, реконструкции и модернизации транспортных и транспортно-технологических машин и оборудования, их агрегатов и систем**

ПК-4.1: Выбирает материалы при проектировании, проведении реконструкции, модернизации и ремонте оборудования транспортных и транспортно-технологических машин

**В результате освоения дисциплины обучающийся должен**

<b>3.1</b>	<b>Знать:</b>
3.1.1	Нормативную документацию по устройству и техническому обслуживанию грузоподъемных машин; нормативные документы по обеспечению безопасности при проектировании кранов.
3.1.2	Нормативную эксплуатационную документацию по устройству грузоподъемных машин.
<b>3.2</b>	<b>Уметь:</b>
3.2.1	Оформлять конструкторскую и технологическую документацию по эксплуатации грузоподъемных машин.
3.2.2	Использовать конструкторскую и эксплуатационно-технологическую документацию по проведению монтажных, наладочных и технических работ грузоподъемных машин.
<b>3.3</b>	<b>Владеть:</b>
3.3.1	Методиками и средствами для подготовки технической документации по эксплуатации грузоподъемных машин.
3.3.2	Методами и технологиями проведения монтажных работ грузоподъемных машин.

**4. СТРУКТУРА ДИСЦИПЛИНЫ (МОДУЛЯ)**

Вид занятия	Наименование разделов и тем /вид занятия/	Семестр / Курс	Часов	Литература	ПрПо дгот
Раздел	<b>Раздел 1. Общее устройство транспортно-технологических машин</b>				
Ср	Классификация транспортно-технологических машин. Параметры. Приводы. Применяемые материалы. /Ср/	5	18	Л1.1 Л1.2Л2.1	0
Лек	Режимы работы кранов. Расчетные нагрузки. /Лек/	5	2	Л1.1 Л1.2Л2.1	0

Лаб	Режимы работы кранов. Расчетные нагрузки. /Лаб/	5	2	Л1.1 Л1.2Л2.1	0
Ср	Режимы работы кранов. Расчетные нагрузки. /Ср/	5	18	Л1.1 Л1.2Л2.1	0
Лек	Гибкие тяговые органы. Канатные блоки и барабаны. Полиспасты. Грузозахватные устройства. /Лек/	5	2	Л1.1 Л1.2Л2.1	0
Пр	Гибкие тяговые органы. Канатные блоки и барабаны. Полиспасты. Грузозахватные устройства. /Пр/	5	2	Л1.1 Л1.2Л2.1	0
Ср	Гибкие тяговые органы. Канатные блоки и барабаны. Полиспасты. Грузозахватные устройства. /Ср/	5	18	Л1.1 Л1.2Л2.1	0
Лек	Тормозные устройства. /Лек/	5	2	Л1.1 Л1.2Л2.1	0
Лаб	Тормозные устройства. /Лаб/	5	2	Л1.1 Л1.2Л2.1	0
Ср	Тормозные устройства. /Ср/	5	18	Л1.1 Л1.2Л2.1	0
Раздел	<b>Раздел 2. Устройство кранов</b>				
Лек	Механизмы подъема. /Лек/	5	2	Л1.1 Л1.2Л2.1	0
Пр	Механизмы подъема. /Пр/	5	2	Л1.1 Л1.2Л2.1	0
Лаб	Механизмы подъема. /Лаб/	5	2	Л1.1 Л1.2Л2.1	0
Ср	Механизмы подъема. /Ср/	5	18	Л1.1 Л1.2Л2.1	0
Лек	Ходовые части кранов. Механизмы передвижения. /Лек/	5	2	Л1.1 Л1.2Л2.1	0
Пр	Ходовые части кранов. Механизмы передвижения. /Пр/	5	2	Л1.1 Л1.2Л2.1	0
Ср	Ходовые части кранов. Механизмы передвижения. /Ср/	5	18	Л1.1 Л1.2Л2.1	0
Лек	Стреловые системы. Механизмы изменения вылета стрелы. /Лек/	5	2	Л1.1 Л1.2Л2.1	0
Ср	Стреловые системы. Механизмы изменения вылета стрелы. /Ср/	5	18	Л1.1 Л1.2Л2.1	0
Лек	Опорно-поворотные устройства и механизмы вращения. /Лек/	5	2	Л1.1 Л1.2Л2.1	0
Ср	Опорно-поворотные устройства и механизмы вращения. /Ср/	5	18	Л1.1 Л1.2Л2.1	0
Раздел	<b>Раздел 3. Грузоподъемные машины и машины безрельсового транспорта</b>				
Ср	Портальные краны. /Ср/	5	18	Л1.1 Л1.2Л2.1	0
Ср	Особенности конструкции перегружателей. /Ср/	5	18	Л1.1 Л1.2Л2.1	0
Ср	Особенности конструкции и расчета плавучих и судовых кранов. /Ср/	5	20	Л1.1 Л1.2Л2.1	0
Ср	Специальные перегрузочные машины. Конструкция и основы расчета. /Ср/	5	24	Л1.1 Л1.2Л2.1	0
Ср	Оборудование для перегрузки контейнеров. /Ср/	5	20	Л1.1 Л1.2Л2.1	0
Пр	Специальные грузозахватные устройства. Спредеры. Грейферы. /Пр/	5	2	Л1.1 Л1.2Л2.1	0
Ср	Специальные грузозахватные устройства. Спредеры. Грейферы. /Ср/	5	20	Л1.1 Л1.2Л2.1	0
Лек	Устойчивость кранов и перегружателей. /Лек/	5	2	Л1.1 Л1.2Л2.1	0
Лаб	Устойчивость кранов и перегружателей. /Лаб/	5	2	Л1.1 Л1.2Л2.1	0
Ср	Устойчивость кранов и перегружателей. /Ср/	5	20	Л1.1 Л1.2Л2.1	0
ИКР	/ИКР/	5	8		0

## 5. СОДЕРЖАНИЕ ДИСЦИПЛИНЫ (МОДУЛЯ)

1 Буренок, В.Д. Сборник задач по подъемно-транспортным машинам речных портов [Текст]: учеб. пос. / В.Д.Буренок. – Новосибирск: НГАВТ, 2007. – 90 с.

2 Шарутина, В.А. Грузоподъемные машины [Текст: электронный ресурс]: практикум по лаб. работам, практ. занятиям и самостоят. работе / В. А. Ша-рутина ; М-во трансп. Рос. Федерации, Фед. агентство мор. и реч. транспор-та, ФБОУ ВПО "Новосиб. гос. акад. вод. транспорта". – Новосибирск: НГАВТ, 2018. – 79 с.

Раздел 1: «Общее устройство транспортно-технологических машин»

Тема 1.1 Классификация транспортно-технологических машин. Параметры. Приводы. Применяемые материалы.

Классификационные группы ПГПМ. Основные параметры. Консольные и пролетные краны.

Тема 1.2 Режимы работы кранов. Расчетные нагрузки.

Режимы работы кранов и их показатели. Классы использования и нагружения, группы режимов работы. Связь между режимами и группами режимов работы.

Тема 1.3 Гибкие тяговые органы. Канатные блоки и барабаны. Полиспасты. Грузозахватные устройства.

Постоянные и переменные нагрузки. Особенности определения и учета ветровых нагрузок. Методы расчета деталей по допускаемым напряжениям, эквивалентным нагрузкам и вероятностный метод.

Тема 1.4 Тормозные устройства.

Назначение и область применения остановов. Храповые остановы, принцип работы и прочностной расчет. Фрикционные остановы, работа, расчет.

Требования к тормозам. Классификация тормозов. Колодочные тормоза. Конструктивные типы, принцип работы, применение. Расчет тормозов.

Ленточные тормоза. Типы, особенности работы и расчета. Область применения.

Канонические и дисковые тормоза. Конструкция, работа, расчет, область применения.

Комбинированные тормоза. Конструкция, область применения.

Раздел 2: «Устройство кранов»

Тема 2.1 Механизм подъема груза

Кинематическая схема механизма подъема, основные конструктивные элементы. Схемы компоновки. Конструкции узла соединения барабана с редуктором. Алгоритм расчета механизма. Приборы безопасности.

Тема 2.2 Ходовые части кранов. Механизмы передвижения.

Краны на рельсовом ходу. Конструкция и определение размеров и количества ходовых и приводных колес. Крановые ходовые тележки. Колесная схема крана. Нагрузки на колеса.

Кинематические схемы механизмов передвижения с центральным и индивидуальным приводами. Определение сопротивления и алгоритм расчета механизма. Приборы безопасности.

Тема 2.3 Стреловые системы. Механизмы изменения вылета стрелы.

Уравновешенные и неуравновешенные стрелы. Стрелы с уравнительными блоками и полиспастами.

Кинематика СУ. Определение геометрических размеров. Профилирование задней части хобота.

Кинематика СУ. Геометрические размеры стрелы, хобота, оттяжки.

Типы стреловых противовесов. Определение массы качающегося противовеса. Критерии качества уравновешивания.

Кинематические схемы, область применения полиспастных, штанговых, секторных и кривошипных механизмов изменения вылета стрелы. Алгоритм определения суммарного момента сопротивления и мощности привода.

Механизм изменения вылета передвижением каретки по горизонтальной стреле. Применение, расчет.

Тема 2.4 Опорно-поворотные устройства и механизмы вращения.

ОПУ кранов на колонне, конструкция опорных узлов. Область применения.

ОПУ кранов на круговом рельсе, область применения. Удерживающие устройства.

Расчеты сопротивлений при работе ОПУ различных типов.

Кинематические схемы механизма поворота, особенности конструкции. Муфты предельного момента. Алгоритм расчета.

Раздел 3: «Грузоподъемные машины и машины безрельсового транспорта»

Тема 3.1 Портальные краны

Назначение и основные параметры кранов. Типы металлоконструкции, конструктивные схемы узлов и механизмов.

### Тема 3.2 Особенности конструкции перегружателей

Мостовые перегружатели, особенности конструкции. Консольные пере-гружатели для насыпных грузов и контейнеров. Успокоители контейнеров.

### Тема 3.3 Особенности конструкции и расчета плавучих и судовых кранов

Особенности конструкции и требования к плавучим кранам. Расчет плавучести, остойчивости и рыскливости кранов. Особенности расчета нагрузок на плавучие краны.

### Тема 3.4 Специальные перегрузочные машины. Конструкция и ос-новы расчета.

Классификация лифтов. Схемы лифтов и их приводов. Расчет нагрузок на канаты. Приборы безопасности, расчет клинового ловителя.

### Тема 3.5 Оборудование для перегрузки контейнеров.

Классификация вагоноопрокидывателей. Принципы работы, расчеты роторных и боковых вагоноопрокидывателей.

### Тема 3.6 Специальные грузозахватные устройства. Спредеры. Грейферы. Специальные лебедки.

Общее устройство оборудования контейнерных терминалов: фронтальное и порталные погрузчики, транстейнеры, ричстакеры.

Захваты с одной и двумя лапами. Захват для труб. Применение, расчет, принцип работы.

Пакетирующие и самозатягивающиеся стропы. Захваты с канатами, клещевые и эксцентриковые захваты. Принцип работы, применение, расчет.

Вакуумные и магнитные ГЗУ. Спредеры. Принцип работы, проектный расчет. Конструктивные разновидности.

Классификация грейферов. Принципы работы. Основные параметры. Расчет усилий при зачерпывании.

Одноmotorные грейферные лебедки. Двухmotorные лебедки. Мно-госкоростные лебедки.

### Тема 3.7 Устойчивость кранов и перегружателей.

Грузовая и собственная устойчивость консольных кранов. Устойчивость козловых кранов и перегружателей.

## 6. ФОНД ОЦЕНОЧНЫХ СРЕДСТВ

### 6.1. Перечень видов оценочных средств

Вопросы текущего контроля  
Вопросы к защите курсового проекта  
Вопросы к экзамену

### 6.2. Темы письменных работ

Тема курсового проекта: Расчет конструкций Т и ТТМО.  
Темы лабораторных работ:  
Определение режима работы механизма подъема крана  
Ветровые нагрузки при работе кранов  
Стальные канаты и канатные барабаны  
Производительность стрелового крана  
Крановые тормоза  
Грузовые лебедки  
Ходовые части порталных кранов  
Многозвенные стреловые устройства  
Нагрузки на механизм изменения вылета стрелы  
Конструкции опорно-поворотных устройств и сопротивления вращению  
Устойчивость кранов  
Двухчелюстные грейферы и грейферные лебедки  
Остойчивость плавучих кранов

### 6.3. Контрольные вопросы и задания

Вопросы текущего контроля:

1. Режим работы крановых механизмов определяется

А – классом использования

Б – сочетанием всех показателей\*

В – классом нагружения  
Г – числом включений

2. Климатические нагрузки, учитываемые при расчете крановых механизмов

А – ветровая нагрузка рабочего состояния\*  
Б – ветровая нагрузка динамическая  
В – снеговая  
Г – температурная

3. При расчете какого механизма не учитывают динамические нагрузки

А – передвижения  
Б – поворота  
В – подъема груза\*  
Г – изменения вылета

4. Для плавучих кранов производится проверочный расчет

А – поперечной остойчивости\*  
Б – плавучести  
В – продольной остойчивости  
Г – рыскливости

5. Какое из движений стреловых кранов является установочным

А – подъем-опускание  
Б – поворот  
В – передвижение\*  
Г – изменение вылета

6. В качестве гибких тяговых органов в кранах применяют

А – канаты одинарной свивки  
Б – канаты двойной свивки\*  
В – канаты тройной свивки  
Г – цепи втулочно-пальцевые

7. Механизмы передвижения с канатной тягой применяют для движения

А – грузовых кареток\*  
Б – порталных кранов  
В – пролетных кранов  
Г – башенных кранов

8. Полное уравнивание стрелы обеспечивается на вылете

А – максимальном  
Б – минимальном  
В – среднем\*  
Г – произвольном

9. Для перегрузки контейнеров используют

А – грейферы  
Б – крюковые подвески\*  
В – спредеры\*  
Г – затяжные захваты

10. Специальное оборудование контейнерного терминала

А – порталный кран  
Б – автопогрузчик  
В – порталный погрузчик\*  
Г – мостовой кран

11. На каком вылете стрелового устройства производится уравнивание силы тяжести?

Ответ: На среднем вылете.

12. Уравновешенными называются стрелы...

Ответ: Обеспечивающие горизонтальное перемещение груза при изменении вылета.

13. Под рыскливостью плавучих кранов понимается...

Ответ: Самопроизвольные повороты в горизонтальной плоскости при выполнении рабочих движений.

14. Поднадзорны Ростехнадзору только те лифты, что установлены в...

Ответ: Больницах.

15. Осевые тормоза наиболее применимы при типе привода механизмов...

Ответ: При гидродвигателях.

16. Полиспастом прямого действия называется...

Ответ: Канатно-блочное устройство для выигрыша в силе.

17. Полиспасты обратного действия применяются...

Ответ: В механизмах подъемных рам погрузчиков.

18. Механизм передвижения с канатной тягой представляет собой...

Ответ: Тяговую лебедку.

19. Нормально закрытым называется тормоз, который...

Ответ: Заторможен всегда, когда отключен двигатель.

20. Противоугонный захват предназначен для удержания крана от движения, когда он...

Ответ: находится в нерабочем состоянии.

Вопросы текущего контроля:

1. Канат типа ЛК-Р характеризуется

А – одинаковым диаметром проволок в наружном ряду

Б – разным диаметром проволок в наружном ряду\*

В – одинаковым и разным диаметрами проволок в наружном ряду

Г – точечным контактом проволок в ряду

2. Механизмы передвижения с раздельным приводом колес применяются

А – в любых конструкциях\*

Б – только в пролетных кранах

В – только в стреловых кранах

Г – только в грузовых тележках

3. На запас устойчивости не проверяют краны

А – порталные

Б – козловые

В – мостовые\*

Г – самоходные

4. Удерживающими от опрокидывания устройствами оснащают

А – колесные ОПУ\*

Б – опорно-поворотные устройства(ОПУ)на не поворотной колонне

В – ОПУ на вращающейся колонне

Г – ОПУ на вращающейся колонне

5. Тормоза открытого типа устанавливаются на механизмах

- А – подъема груза
- Б – передвижения крана
- В – поворота\*
- Г – изменения вылета стрелы.

6. Число приводных колес под опорой крана определяется:

- А – Зависит от схемы механизма
- Б – допускаемой нагрузки на одно колесо\*
- В – типом крана
- Г – материалом колеса

7. Шарнирно-сочлененные стреловые устройства применяются

- А – на порталных кранах\*
- Б – автомобильных кранах
- В – башенных кранах
- Г – деррик кранах

8. Собственная устойчивость стреловых кранов определяется

- А – при работе с максимальным грузом
- Б – в период пауз
- В – в нерабочем состоянии при нормальной ветровой нагрузке
- Г – при ураганной ветровой нагрузке\*

9. Зажимные грузозахватные устройства удерживают груз

- А – за днище
- Б – за счет сил трения\*
- В – захватывают сверху
- Г – с помощью специальных приспособлений

10. Лучшая устойчивость поворотного крана обеспечивается при ОПУ

- А – каткового типа
- Б – колесного типа
- В – на колонне\*
- Г – шариковая

11. Затормаживающее усилие нормально закрытого тормоза создается...

Ответ: Пружиной сжатия или грузом.

12. Коэффициенты запаса, учитываемые в расчете узлов и механизмов крана зависят от...

Ответ: Группы режимов работы.

13. Класс использования крана и его механизмов определяется...

Ответ: Нарботкой в часах за нормативный срок службы.

14. Ловители лифта предназначены для остановки при...

Ответ: Обрыве каната.

15. Для работы 2-х канатных грейферов требуется лебедка...

Ответ: Двухбарабанная и двухмоторная.

16. Постоянной нагрузкой на кран является...

Ответ: Его сила тяжести.

17. Канатные блоки и барабаны изготавливают из...

Ответ: Чугуна и стали.

18. К осевым крановым тормозам относятся...

Ответ: Дисковые и конусные.

19. При любых дефектах крюков нужна...

Ответ: Его замена вместе с гайкой.

20. Шарнирно-сочлененные стреловые устройства состоят из...

Ответ: Стрелы, хобота (гуська) и оттяжки, соединенных шарнирами

Вопросы текущего контроля:

1. Какой из материалов для ходовых колес наиболее износостойкий?

- А – Сталь 55Л
- Б – Сталь 65
- В – Сталь 75Г\*
- Г – Чугун СЧ28-36

2. Для уменьшения износа деталей тормоза в конструкцию вводят...

- А – Смазку поверхностей трения
- Б – Фрикционные накладки на колодки\*
- В – Тормозную пружину
- Г – Ограничители хода

3. При обнаружении износа крюков их...

- А – Ремонтируют
- Б – Заменяют\*
- В – Оставляют работать дальше
- Г – Регулируют

4. На порталных кранах чаще всего применяют механизмы изменения вылета...

- А – Реечные\*
- Б – Секторные
- В – Винтовые
- Г – Кривошипные

5. Перемещения листовых материалов производят...

- А – Поддерживающими захватами
- Б – Затяжными захватами
- В – Клещевыми захватами
- Г – Притяжными захватами\*

6. Среди нагрузок на механизм передвижения нет...

- А – Сил трения
- Б – Сил нормального давления\*
- В – Сил инерции
- Г – Сил ветровых

7. Полиспасты кранов не бывают...

- А – Прямого действия
- Б – Одинарные
- В – Обратного действия\*
- Г – Сдвоенные

8. Плавучие краны не проверяют на...

- А – Остойчивость

Б – Плавучесть  
 В – Устойчивость\*  
 Г – Рыскливость

9. Среди приборов безопасности механизмов подъема нет...

А – Ограничителя грузоподъемности  
 Б – Ограничителя подъема  
 В – Ограничителя опускания\*  
 Г – Буферные устройства

10. Эксцентриковые захваты относятся к...

А – Затяжным  
 Б – Зажимным\*  
 В – Притяжным  
 Г – Поддерживающим

11. Группа режимов работы кранов и их механизмов определяется сочетанием...

Ответ: Классов использования и классов нагружения.

12. При расчете механизмов крана учитываются ветровые нагрузки...

Ответ: Рабочего состояния.

13. Ветровые нагрузки нерабочего состояния зависят от...

Ответ: Климатической зоны работы крана.

14. Грузовая устойчивость пролетных кранов определяется при...

Ответ: Торможении механизма передвижения крана.

15. Подгребающие грейферы предназначены для работы на...

Ответ: тонком слое груза.

16. Нагрузки на механизм поворота зависят от конструкции...

Ответ: Опорно-поворотного устройства.

17. Спредер – это автоматическое...

Ответ: Грузозахватное устройство для контейнеров.

18. Остойчивость плавающего крана – это способность...

Ответ: Возвращаться в горизонтальное положение после прекращения действия нагрузок.

19. Грузовые канаты выбираются по величине...

Ответ: Разрывного усилия.

20. Торцевой вагонопрокидыватель высыпает груз через...

Ответ: Откидную торцевую стенку.

Вопросы к экзамену:

1. Режимы работы крана.
2. Нагрузки, действующие на кран при работе. Виды ветровых нагрузок.
3. Стальные канаты. Конструкция. Классификация. Расчет.
4. Полиспасты. Принцип работы. Область применения.
5. Расчет КПД канатного блока.
6. Расчет КПД полиспаста.
7. Канатные блоки. Конструкция. Расчет.
8. Канатные барабаны. Конструкция. Расчет.

9. Классификация крановых тормозов. Требования, предъявляемые к тормозам.
10. Принцип работы колодочного тормоза. Основные параметры.
11. Конструкция и расчет длинноходового колодочного тормоза.
12. Конструкция и расчет короткоходового колодочного тормоза.
13. Кинематические схемы механизма поъема груза.
14. Порядок расчета механизма подъема груза.
15. Ходовые части крана на рельсовом ходу.
16. Определение нагрузок на опоры пролетного крана.
17. Расчет нагрузок на опоры портала.
18. Кинематические схемы механизма передвижения с центральным приводом.
19. Схемы механизма передвижения с раздельным приводом.
20. Нагрузки на механизм передвижения.
21. Порядок расчета механизма передвижения.
22. Расчет числа приводных колес. Проверка на сцепление.
23. Шарнирно-сочлененные стреловые устройства.
24. Определение геометрических размеров и неуравновешенного момента стреловых устройств с прямым хоботом.
25. Уравновешивание стрелового устройства.
26. Штанговые механизмы изменения вылета стрелы.
27. Расчет нагрузок на механизм изменения вылета стрелы.
28. Порядок расчета механизма изменения вылета стрелы.
29. Грузовая устойчивость стреловых кранов.
30. Сопротивление ОПУ крана на колонне.
31. ОПУ кранов на колонне.
32. Собственная устойчивость стреловых кранов.
33. Грейферы. Конструкция. Область применения, определения основных параметров.
34. ОПУ на круговом рельсе.
35. Сопротивление при вращении крана.
36. Нагрузки на механизм поворота и порядок расчета.
37. Одноmotorные грейферные лебедки.
38. Сопротивления на катковом ОПУ.
39. Назначение и конструкция плавучих кранов.
40. Собственная устойчивость поворотных кранов.
41. Сопротивления на колесном ОПУ.
42. Расчет остойчивости плавучих кранов.
43. Конструкции механизма поворота.
44. Грузовая устойчивость поворотных кранов.
45. Устойчивость козловых кранов.
46. Грейферные лебедки. Конструкция. Принцип. Работы.
47. Расчет 2-х канатного грейфера.
48. Мостовые портовые перегружатели. Назначение, конструкция.
49. Портальные краны. Назначение. Особенности конструкции.
50. Собственная устойчивость поворотных кранов.
51. Расчет плавучести кранов.
52. Сопротивления на колесном ОПУ.
53. Береговые консольные перегружатели. Назначение, конструкция.
54. Расчет остойчивости плавучих кранов.
55. Назначение и классификация вагоноопрокидывателей. Боковой вагоноопрокидыватель.
56. Поддерживающие захватные устройства для штучных грузов. Конструкция. Расчет.
57. Конструкции механизма поворота.
58. Зажимные захватные устройства. Конструкция и расчет захватов с канатами.
59. Грузовая устойчивость поворотных кранов.
60. Клещевые и эксцентриковые захваты. Конструкция, расчет.
61. Устойчивость козловых кранов.
62. Грейферные лебедки. Конструкция. Принцип. Работы.
63. Расчет 2-х канатного грейфера.
64. Контейнерные краны и перегружатели.
65. Контейнерные погрузчики. Особенности применения.
66. Транстейнеры.
67. Ричтакеры для груженых и порожних контейнеров.
68. Транспортёры. Особенности конструкции. Применения. Расчет.

#### **6.4. Методические материалы, определяющие процедуры оценивания**

Критерии оценивания:

"неудовлетворительно" - Студент показывает слабый уровень теоретических знаний, не может привести примеры из реальной практики. Неуверенно и логически непоследовательно излагает материал. Неправильно отвечает на дополнительные вопросы или затрудняется с ответом на них. Не имеет четкого представления об изучаемом материале, допускает грубые ошибки. Демонстрирует частичные, фрагментарные, очень поверхностные умения, допуская грубые ошибки. Демонстрирует низкий уровень владения материалом, допуская грубые ошибки. Тест - менее 60% правильных

ответов.

"удовлетворительно" - Студент показывает знание основного лекционного и практического материала. В ответе не всегда присутствует логика изложения. Студент испытывает затруднения при ведении практических примеров.

Фрагментарное, знания без грубых ошибок Частичные, демонстрирует умения без грубых ошибок. Не отработаны навыки и приёмы самостоятельной работы без грубых ошибок. Тест- 60-74% правильных ответов.

"хорошо" - Студент показывает достаточный уровень теоретических и практических знаний, свободно оперирует основными понятиями. Умеет анализировать практические ситуации, но допускает некоторые погрешности. Ответ построен логично, материал излагается грамотно. Демонстрация знаний в базовом (стандартном) объёме, способность к решению типовых задач. Демонстрация умений на базовом (стандартном) уровне Владение базовыми навыками и приемами под контролем или руководством. Тест - 75-84% правильных ответов.

"отлично" - Студент показывает не только высокий уровень теоретических знаний по изучаемой дисциплине, но и видит междисциплинарные связи. Умеет анализировать практические ситуации. Ответ построен логично. Материал излагается четко, ясно, аргументировано. Уместно используется информационный и иллюстративный материал. Демонстрация высокого уровня знаний; способность самостоятельного анализа и реализации полученных знаний. Демонстрация умений высокого уровня; способность разработать самостоятельный, характерный подход к решению поставленной задачи. Владение навыками и приемами на высоком уровне, способность дать собственную оценку изучаемого материала. Тест - 85-100% правильных ответов.

## 7. УЧЕБНО-МЕТОДИЧЕСКОЕ И ИНФОРМАЦИОННОЕ ОБЕСПЕЧЕНИЕ ДИСЦИПЛИНЫ (МОДУЛЯ)

### 7.1 Рекомендуемая литература

#### 7.1.1. Основная литература

	Авторы, составители	Заглавие	Издательство, год
Л1.1	Буренок Владимир Денисович, Наприенко Анна Андреевна, Шарутина Вера Александровна, Шутова Людмила Александровна	Грузоподъемные и транспортирующие машины речных портов: учебное пособие	Новосибирск: НГАВТ, 2012
Л1.2	Гаранин Николай Петрович, Брауде В. И., Артемьев П. П.	Грузоподъемные машины на речном транспорте: учебник	Москва: Транспорт, 1991

#### 7.1.2. Дополнительная литература

	Авторы, составители	Заглавие	Издательство, год
Л2.1	Буренок Владимир Денисович, Ельчанинов Даниил Александрович, Шарутина Вера Александровна, Пахомова Людмила Владимировна	Справочные материалы по портовому перегрузочному оборудованию	Новосибирск: НГАВТ, 2005

## 8. МАТЕРИАЛЬНО-ТЕХНИЧЕСКОЕ ОБЕСПЕЧЕНИЕ ДИСЦИПЛИНЫ (МОДУЛЯ)

Назначение	Оборудование
Учебная аудитория для проведения текущего контроля и промежуточной аттестации	Аудиторная доска; Комплект учебной мебели
Учебная аудитория для проведения занятий лекционного типа	Аудиторная доска; Комплект учебной мебели
Учебная аудитория для проведения групповых и индивидуальных консультаций	Аудиторная доска; Комплект учебной мебели
Учебная аудитория для проведения практических занятий	Аудиторная доска; Комплект учебной мебели
Лаборатория эксплуатации и сервиса транспортных транспортно-технологических машин и оборудования – учебная аудитория для проведения лабораторных	Аудиторная доска; Комплект учебной мебели; Лабораторные стенды: Виртуальный учебный комплекс "Виртуальный тренажер стропальщика" ВУК-ВТС-01-21, Стенд стальных грузовых канатов, Тормоз с электромагнитом; Лабораторные установки: Исследовательский комплекс "Гидравлический перегрузочный манипулятор" СГУ-ГПМ-ЭГСП-011, Тренажер имитатор портового крана ПТК-6; Грейферная лабораторная установка, 1 шт.; Лабораторное оборудование: Крановые редукторы, 3 шт; Ареометр АН-1

занятий	890-920, Вискозиметр ВПЖ-2 1,31, Канальный вентилятор, Реактивы, 3 шт; Горюче-смазочные материалы, 4 вида; Насыпной груз, 4 вида; Макеты: Модель портального крана, Модель «Робот промышленный», Модель механизма подъема грузов
---------	--